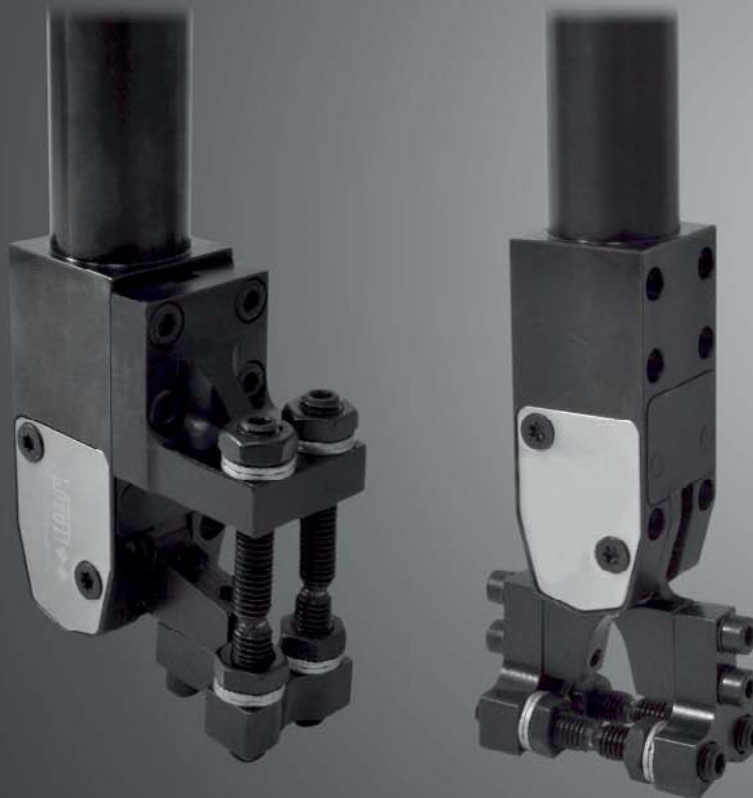


2 MINIBRIDAS

- Estampación en caliente
- Minibrida GL -...-RG/RG1-S0
- Minibrida GC -...-RG/RG1-S0
- Minibrida GL -...-SC/SCL-S0
- Minibrida GC -...-SC/SCL-S0
- Centrador CR-...-S0
- Pisador con rótula
- Superficie de contorno
- Casquillo de centraje
- Kit de galgas
- Sensor de apertura/cierre de la brida
- Sensor de presencia de pieza
- Sensor lateral de presencia de pieza
- Cable y conector
- Recambio mecánico
- Recambio neumático



2-01

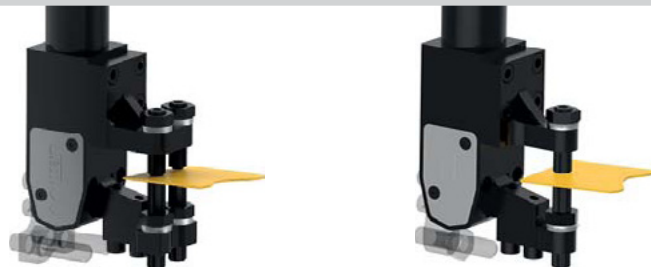


2-02

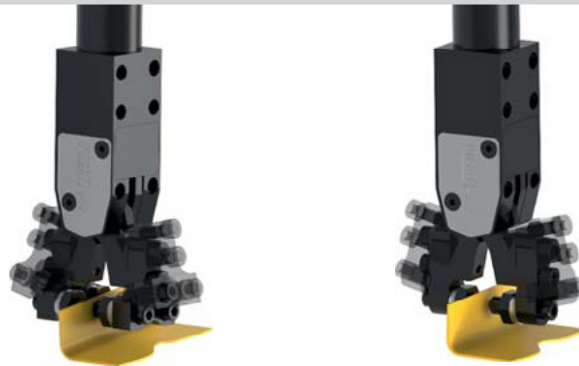
MINIBRIDAS - ¿Qué minibrida necesito?

Garra de robot ultraligera

TIPO	DIÁMETRO DEL ÉMBOLO	FUERZA DE APRIETE	APERTURA	POSICIÓN DE LA CHAPA	BRAZO MÓVIL	ANCHO DEL PISADOR (mm)	PÁGINA
GL-...-RG-S0	Ø20	162 daN	90°	HORIZONTAL	1	15...70	2-07
GL-...-RG1-S0	Ø32	292 daN					



GC-...-RG-S0	Ø20	162 daN	90°	VERTICAL	1	15...70	2-09
GC-...-RG1-S0	Ø32	182 daN					



CR-32-S0	Ø32	43,4 daN		VERTICAL TRANSVERSAL			2-15
-----------------	-----	----------	--	----------------------	--	--	------



Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - ¿Qué minibrida necesito?

TIPO	DIÁMETRO DEL ÉMBOLO	FUERZA DE APRIETE	APERTURA	POSICIÓN DE LA CHAPA	BRAZO MÓVIL	ANCHO DEL PISADOR (mm)	PÁGINA
GL-...-SC-S0	Ø20	162 daN	90°	HORIZONTAL	1	13...40	2-11
GL-...-SCL-S0	Ø32	292 daN					



2

GC-...-SC-S0	Ø20	103 daN	14+14 45°+45° 90°+90°	VERTICAL	2	20...32	2-13
GC-...-SCL-S0	Ø32	205 daN					

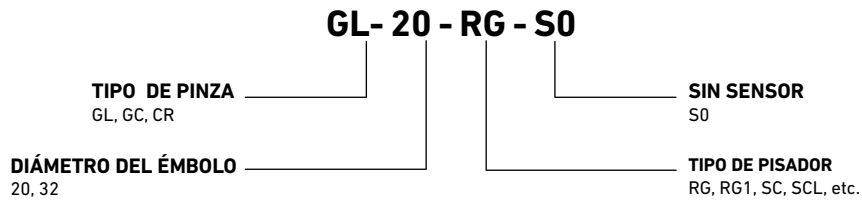


Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

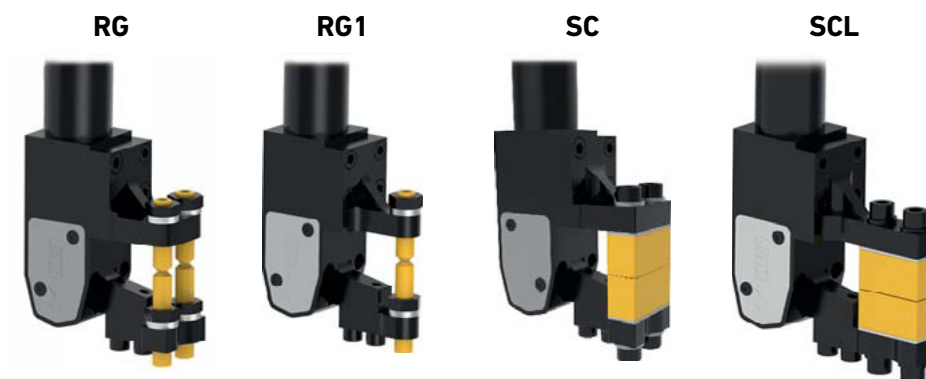
Misati  2-04

MINIBRIDAS - Ejemplo de pedido

Garra de robot ultraligera



TIPO DE PISADOR



ES POSIBLE COMBINAR DISTINTOS PISADORES (PÁG. 2-17 A 2-19)



Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Estampación en caliente

EE-xx4/xx9

ESTAMPACIÓN EN CALIENTE

Preparadas para la transferización de chapas a 1000 °C

Juntas de vitón

para altas temperaturas.

Conexiones traseras

más alejadas del foco de calor.

Revestimiento anticorrosivo

en polímero fluorado.

Rodamientos

preparados y reforzados para soportar mejor el calor.



■ GL-20-RG (EE-204/209)

2

Ejemplos de aplicaciones

Cualquier pinza que aparece en este catálogo puede servir en su versión para altas temperaturas.



■ GC-20-RG (EE-254/259)



■ GL-20-SC (EE-204/209)

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - GL-...-RG/RG1-S0

Garra de robot ultraligera

GL-20-RG-S0
GL-32-RG-S0



GL-20-RG1-S0
GL-32-RG1-S0



■ **Presión de trabajo:** 6 bar (máxima: 10 bar)

■ **Material:** Acero al carbono mecanizado y endurecido

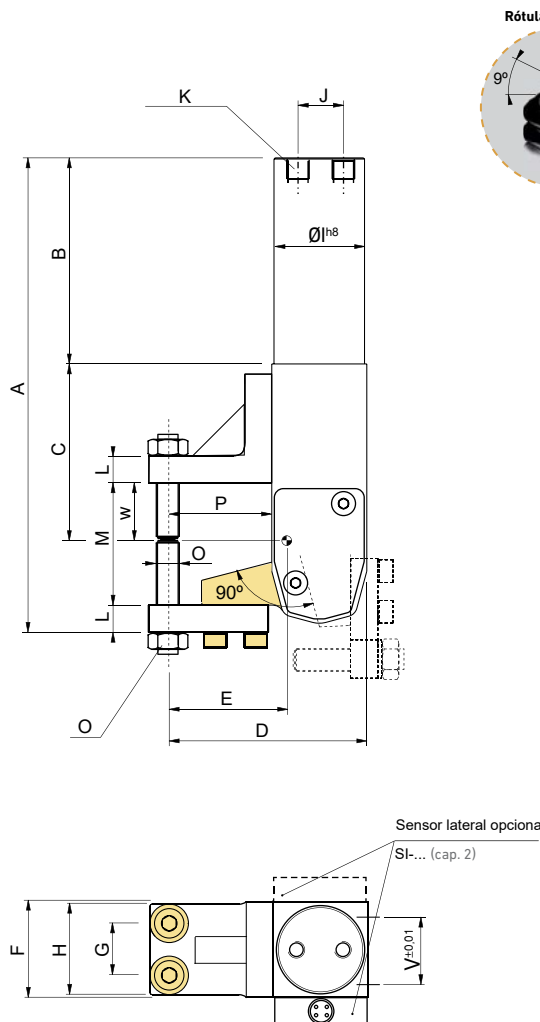
TIPO	MOMENTO DE SUJECIÓN	FUERZA DE APRIETE	ÉBOLO	CONSUMO	PESO
GL-20-RG-S0	60 Nm	162 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,80 kg
GL-32-RG-S0	150 Nm	292 daN	Ø32	59 cm ³	1,65 kg
GL-20-RG1-S0	60 Nm	162 daN	Ø20	16,2 cm ³	1,80 kg
GL-32-RG1-S0	150 Nm	292 daN	Ø32	59 cm ³	1,65 kg

2-07

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - GL-...-RG/RG1-S0



2

► Disponible para estampación en caliente y soldadura.

TIPO	A	B	C	D	E	F	G	H	ØI	J	K	L	M	N	O
GL-20-RG-S0	154,5	70	53,5	63,5	37	32	17	30	M8X40	31,5	13,5	10	35	13	M5
GL-32-RG-S0	209,5	91	78	87,9	51,4	42	23	40	M10x50	45,9	23	12	52	22	G1/8
GL-20-RG1-S0	154,5	70	53,5	63,5	37	32		13	M8X40	31,5	13,5	10	35	13	M5
GL-32-RG1-S0	209,5	91	78	87,9	51,4	42		17	M10x50	45,9	23	12	52	22	G1/8

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - GC-...-RG/RG1-S0

Garra de robot ultraligera

GC-20-RG-S0
GC-32-RG-S0



GC-20-RG1-S0
GC-32-RG1-S0



■ **Presión de trabajo:** 6 bar (máxima: 10 bar)

■ **Material:** Acero al carbono mecanizado y endurecido

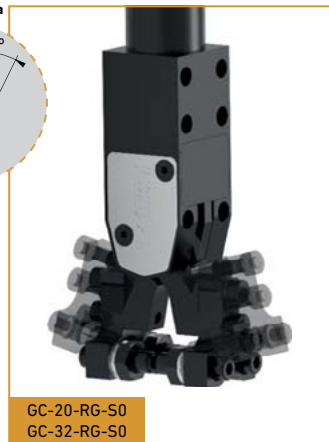
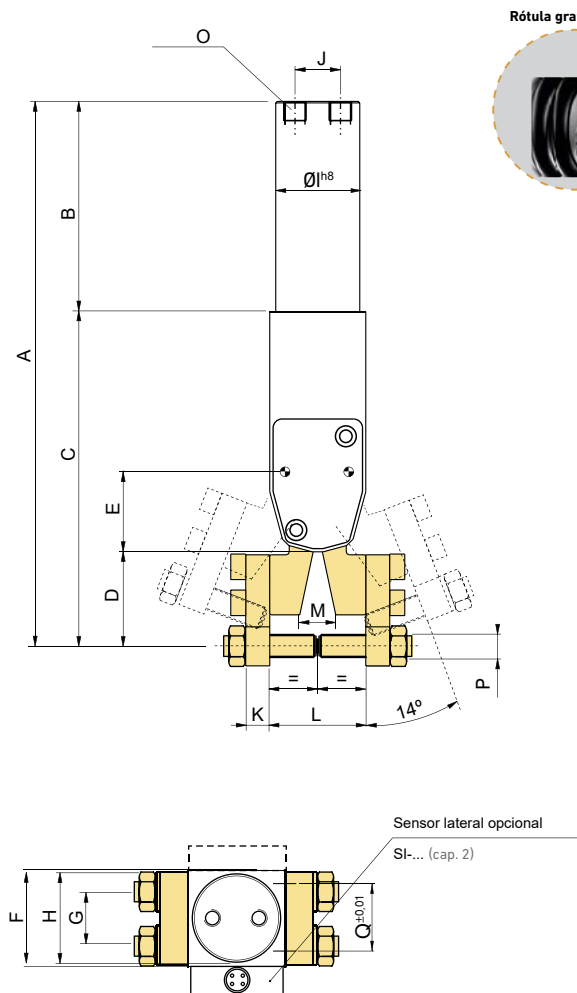
TIPO	MOMENTO DE SUJECIÓN	FUERZA DE APRIETE	ÉMBOLO	CONSUMO	PESO
GC-20-RG-S0	60 Nm	103 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,80 kg
GC-20-RG1-S0	60 Nm	103 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,75 kg
GC-32-RG-S0	150 Nm	182 daN	Ø32	59 cm ³	1,50 kg
GC-32-RG1-S0	150 Nm	182 daN	Ø32	59 cm ³	1,35 kg

2-09   

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - GC-...-RG/RG1-S0



2

► Disponible para estampación en caliente y soldadura.

TIPO	A	B	C	D	E	F	G	H	ØI	J	K	L	M	N	O	P
GC-20-RG-S0	188	70	111,5	31,5	26,5	32	17	30	28	13	10	32	12	M5	M8X30	22
GC-20-RG1-S0	188	70	111,5	31,5	26,5	32			28	13	10	32	12	M5	M10X40	22
GC-32-RG-S0	260	91	160,4	45,9	36,5	42	23	40	40	22	12	42	18	G ^{1/8}	M8X30	30
GC-32-RG1-S0	260	91	160,4	45,9	36,5	42			40	22	14	42	18	G ^{1/8}	M10X40	30

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - GL-...-SC/SCL-S0

Garra de robot ultraligera

GL-20-SC-S0
GL-32-SC-S0



GL-20-SCL-S0
GL-32-SCL-S0



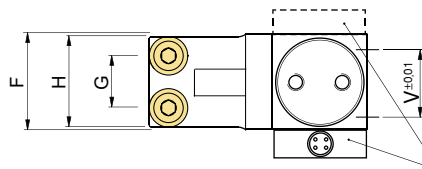
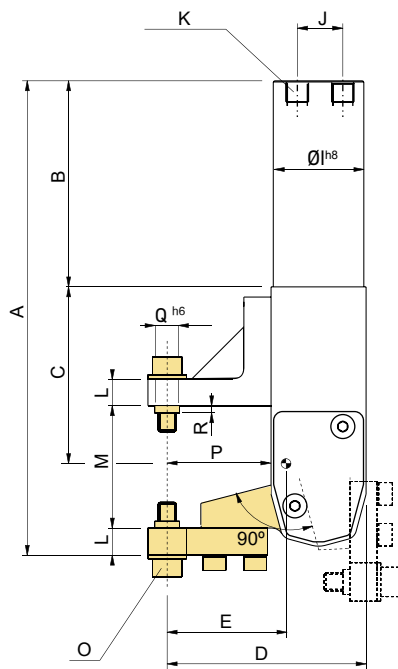
■ Presión de trabajo: 6 bar (máxima: 10 bar)

■ Material: Acero al carbono mecanizado y endurecido

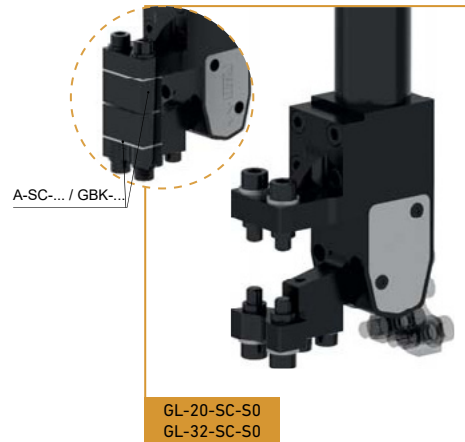
TIPO	MOMENTO DE SUJECIÓN	FUERZA DE APRIETE	ÉMBOLO	CONSUMO	PESO
GL-20-SC-S0	60 Nm	162 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,80 kg
GL-20-SCL-S0	60 Nm	162 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,80 kg
GL-32-SC-S0	150 Nm	292 daN	Ø32	59 cm ³	1,65 kg
GL-32-SCL-S0	150 Nm	292 daN	Ø32	59 cm ³	1,65 kg

Garra de robot ultraligera

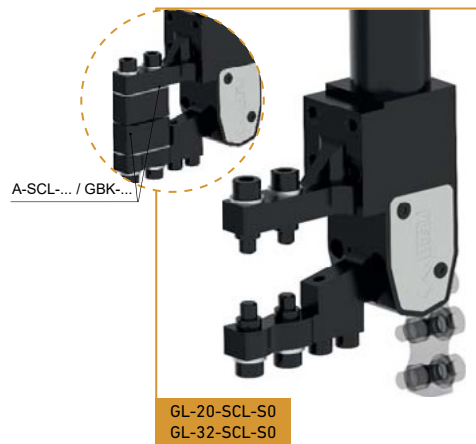
MINIBRIDAS - GL-...-SC/SCL-S0



Sensor lateral opcional
SI... (cap. 2)



GL-20-SC-S0
GL-32-SC-S0



GL-20-SCL-S0
GL-32-SCL-S0

2

► Disponible para estampación en caliente y soldadura.

TIPO	A	B	C	D	E	F	G	H	ØI	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S
GL-20-SC-S0	154,5	70	53,5	63,5	37	32	17	30	28	13	M5	10	35	17	M6X20	31,5	9	3	22
GL-20-SCL-S0	154,5	70	53,5	63,5	37	32	17	13	28	13	M5	10	35	17	M6X20	31,5	9	3	22
GL-32-SC-S0	209,5	91	78	87,9	51,4	42	23	40	40	22	G ^{1/8}	12	52	25	M8x25	45,9	11	3	30
GL-32-SCL-S0	211,5	91	78	87,9	51,4	42	23	17	40	22	G ^{1/8}	14	52	25	M8X25	45,9	11	3	30

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - GC-...-SC/SCL-S0

Garra de robot ultraligera



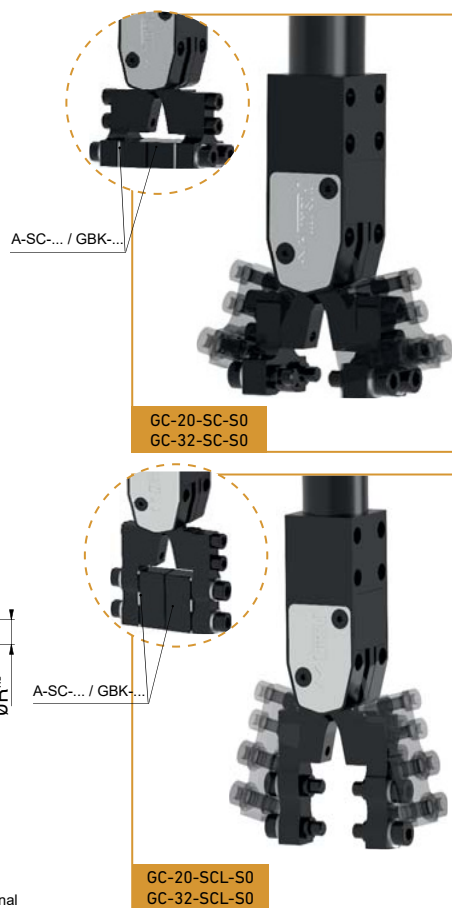
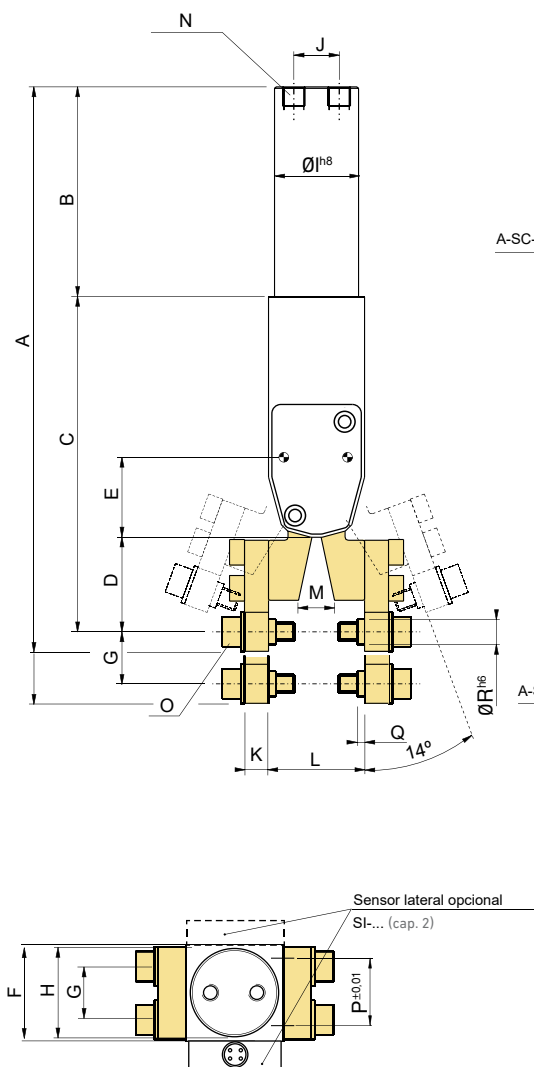
■ Presión de trabajo: 6 bar (máxima: 10 bar)

■ Material: Acero al carbono mecanizado y endurecido

TIPO	MOMENTO DE SUJECIÓN	FUERZA DE APRIETE	ÉMBOLO	CONSUMO	PESO
GC-20-SC-S0	60 Nm	103 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,80 kg
GC-20-SCL-S0	60 Nm	103 daN	Ø20	16,2 cm ³	0,90 kg
GC-32-SC-S0	150 Nm	182 daN	Ø32	59 cm ³	1,50 kg
GC-32-SCL-S0	150 Nm	182 daN	Ø32	59 cm ³	1,60 kg

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - GC-...-SC/SCL-S0



2

► Disponible para estampación en caliente y soldadura.

TIPO	A	B	C	D	E	F	G	H	$\varnothing I$	J	K	L	M	N	O	P	Q	R
GC-20-SC-S0	188	70	111,5	31,5	26,5	32	17	30	28	13	10	32	12	M5	M6X20	22	3	9
GC-20-SCL-S0	205	70	111,5	31,5	26,5	32	17	13	28	13	10	32	12	M5	M6X20	22	3	9
GC-32-SC-S0	260	91	160,4	45,9	36,5	42	23	40	40	22	12	42	18	G ^{1/8}	M8X25	30	3	11
GC-32-SCL-S0	283	91	160,4	45,9	36,5	42	23	17	40	22	14	42	18	G ^{1/8}	M8X25	30	2	11

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - Centrador CR-...-S0

Garra de robot ultraligera



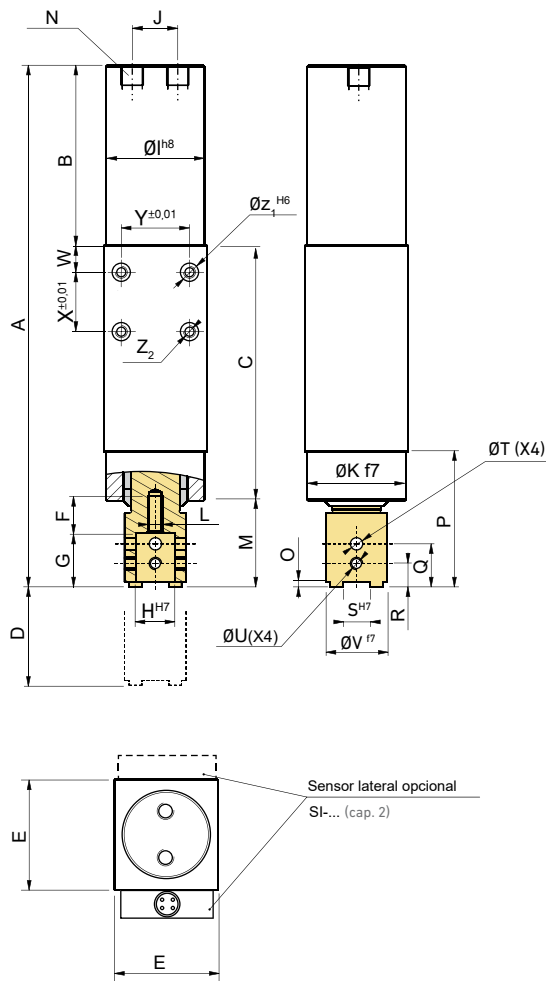
CR-32-S0

- **Presión de trabajo:** 6 bar (máxima: 10 bar)
- **Material:** Acero al carbono mecanizado y endurecido

TIPO	FUERZA DE AVANCE	FUERZA DE RETROCESO	ÉMBOLO	CONSUMO	PESO
CR-32-S0	43,4 daN	37,7 daN	Ø32	59 cm ³	1,60 kg

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Centrador CR-...-S0



2

- ▶ Antigiro $\pm 0,1^\circ$
- ▶ Disponible para estampación en caliente y soldadura.

TIPO	A	B	C	D	E	F	G	H	ØI	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z	Z
CR-32-S0	240	91	114	40	42	15	22	10	40	22	40	M6	35	G1/8	2	55	17,5	9,5	11	5	M5	25	20	25	30	9x2,1	M6x7

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - Pisador con rótula

Garra de robot ultraligera

R...

Superficie plana: Superficie grafilada:

■ RP-... ■ RGD-...

■ RG-... ■ RGI-...



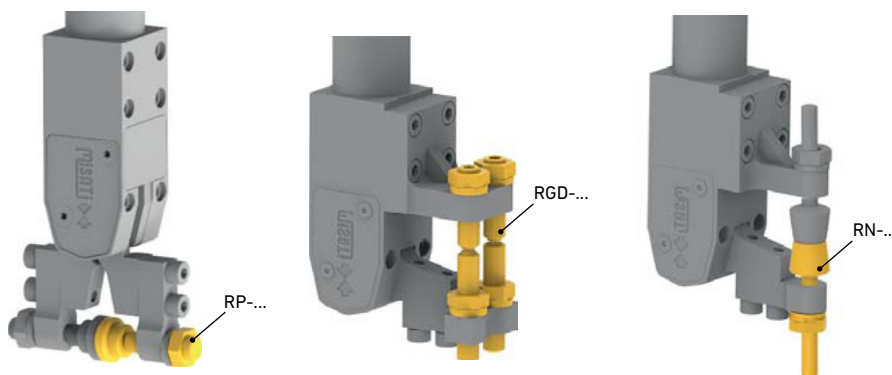
■ Recomendamos la utilización de la rótula plana (RP-...o RGD-...) para la sujeción de piezas delicadas.

(1) Para superficies de chapas complejas aconsejamos la utilización de la rótula RGI-...



■ RP-... ■ RGD-... ■ RG-... ■ RGI-... ■ RN-...

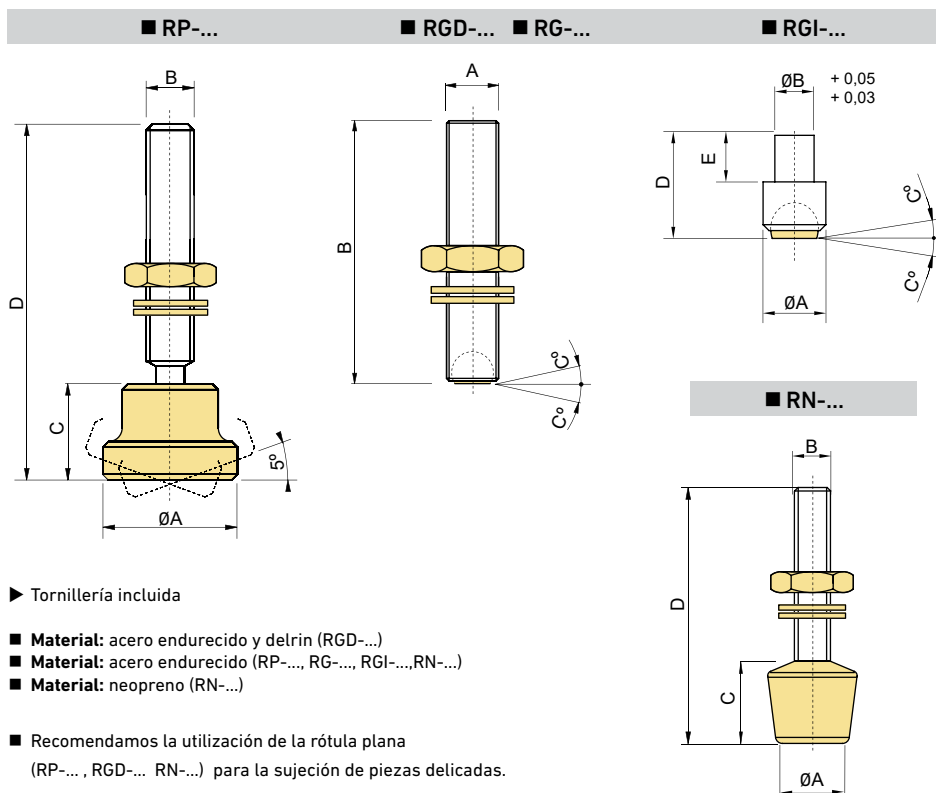
Ejemplos de aplicaciones



Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Pisador con rótula

R...



► Tornillería incluida

- Material: acero endurecido y delrin (RGD-...)
- Material: acero endurecido (RP-..., RG-..., RGI-...,RN-...)
- Material: neopreno (RN-...)

■ Recomendamos la utilización de la rótula plana (RP-..., RGD-..., RN-...) para la sujeción de piezas delicadas.

RP						RGD			
TIPO	ØA	B	C	D		TIPO	A	B	C
RP-08/D	16	M8	9	48	63	RGD-20	M8	41,6	0
RP-10/D	20	M10	11	54	84	RGD-32	M10	51,9	0

RG				RGI					
TIPO	A	B	C	TIPO	A	ØB	C	D	E
RG-20	M8	40	9	RGI-20	8	5	9	12	6
RG-32	M10	50	9	RGI-32	M10	6	9	14	6
RG-20-30	M8	30	9						
RG-32-40	M10	40	9						

RN				
TIPO	A	B	C	D
RN-08/D	16	M8	18	43

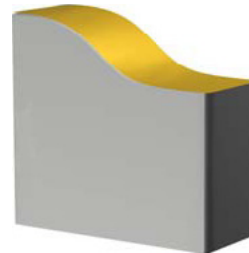
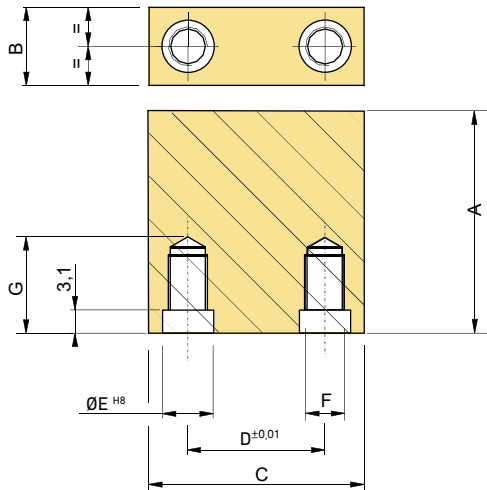
	Peso (kg)
RP-08/D	0,030-0,034
RP-10/D	0,063-0,072
RGD-20	0,011
RGD-32	0,021
RG-20	0,012
RG-32	0,022
RG-20-30	0,01
RG-32-40	0,02
RGI-20	0,01
RGI-30	0,02
RN-08/D	0,030-0,034

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - Superficie de contorno

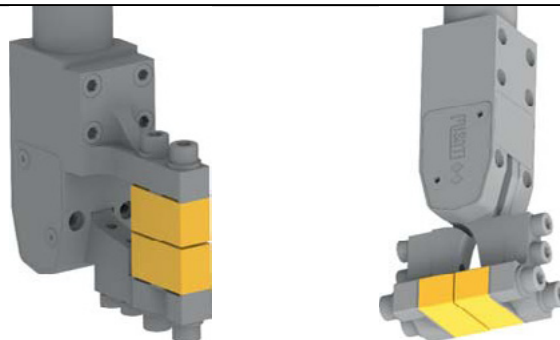
Garra de robot ultraligera

SC-...



Zona a mecanizar por el cliente según contorno de la pieza a sujetar.

Ejemplos de aplicaciones

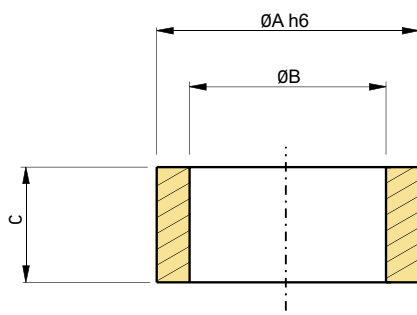


TIPO	A	B	C	D	ØE	F	G
A-SC-20	50	13	30	17	9	M6	13
A-SC-32	35	17	40	23	11	M8	17
A-SCL-20	50	13	30	17	9	M6	13
A-SCL-32	70	17	40	23	11	M8	17

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Casquillo de centraje

CC-...



■ Aconsejamos la utilización de casquillos de centraje (CC-...) en la sujeción de la brida para soportar fuerzas laterales y su correcto posicionamiento.

	Peso (kg)
CC-20	0,01
CC-32	0,01
CC-SC-20	0,02
CC-SC-32	0,02

■ Material: F-114 Pavonado

Ejemplos de aplicaciones



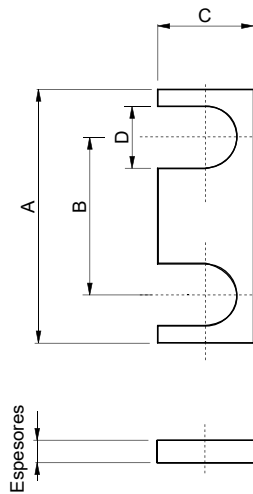
TIPO	ØA	ØB	C
CC-20	7	5,1	4
CC-32	9	6,1	4
CC-SC-20	7	5,1	5
CC-SC-32	9	6,1	5

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - Kit de galgas

Garra de robot ultraligera

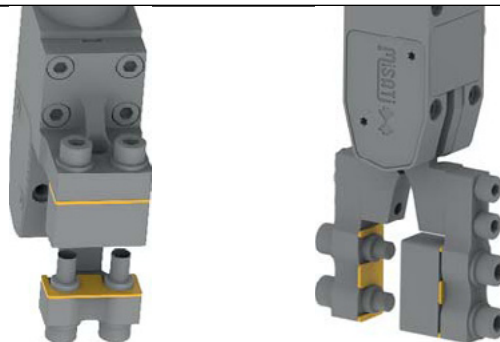
GBK-...



■ GBK-20 ■ GBK-32

- La utilización del Kit de Galgas (GBK-...) permite un ajuste en altura de 0 a 2mm en las superficies de contorno SC-...

Ejemplos de aplicaciones



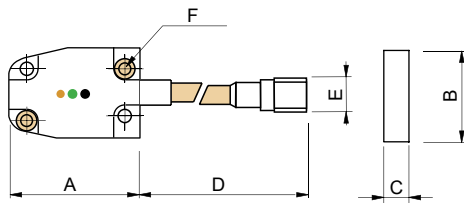
TIPO	A	B	C	D	ESPESOR				
GBK-20	30	17	13	9,2	0,1	0,2	0,3	0,5	1
GBK-32	40	23	17	11,2	0,1	0,2	0,3	0,5	1

Garra de robot ultraligera

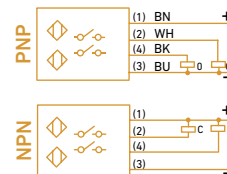
MINIBRIDAS - Sensor de apertura / cierre de la brida

SI-...

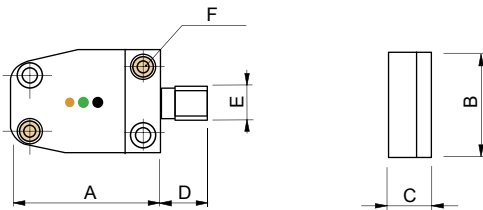
SI-20, SI-20N



Conexión eléctrico



SI-32, SI-32N



	Peso (kg)
SI-20	0,02
SI-20N	0,02
SI-32	0,02
SI-32N	0,02

Señal de posiciones extremas del brazo

- Tornillería incluida
- Material: PA6 IP65

Ejemplos de aplicaciones



	PNP					
TIPO	A	B	C	D	E	F
SI-20	42,2	26	8	110	M12X1	M4
SI-32	57,7	41	16	10	M12X1	M4

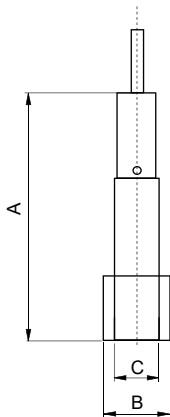
	NPN					
TIPO	A	B	C	D	E	F
SI-20N	42,2	26	8	110	M12X1	M4
SI-32N	57,7	41	16	10	M12X1	M4

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

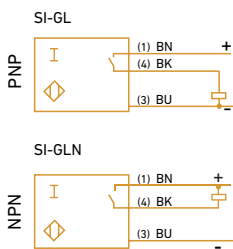
MINIBRIDAS - Sensor de presencia de pieza
SI-GL...

NUEVO

Garra de robot ultraligera



Conexión eléctrico



► Tornillería y regleta incluida

Ejemplo de aplicación

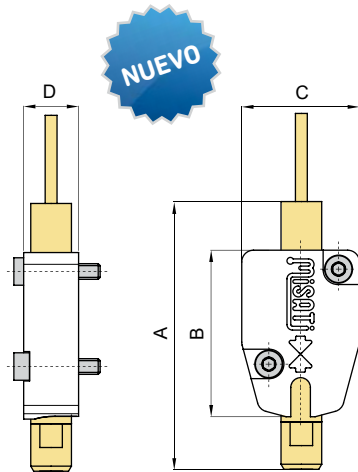


TIPO	A	B	C	ALCANCE
SI-GL	27	12	M8X1	2 mm
SI-GLN	27	12	M8X1	2 mm

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Sensor lateral de presencia de pieza

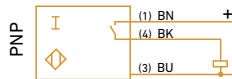
SL-...-R



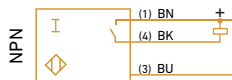
2

Conexión eléctrico

(SL-20-R / SL-32-R)



(SL-20N-R / SL-32N-R)



Peso (kg)

SL-20-R	0,05
SL-20N-R	0,05
SL-32-R	0,07
SL-32N-R	0,07

- Tornillería y regleta incluida
- **Material:** F114, PLA

Ejemplo de aplicación



TIPO	A	B	C	D	ALCANCE
SL-20-R	69	42,5	30	14	4 mm
SL-20N-R	69	42,5	30	14	4 mm
SL-32-R	93	60,5	38,6	14	4 mm
SL-32N-R	93	60,5	38,6	14	4 mm

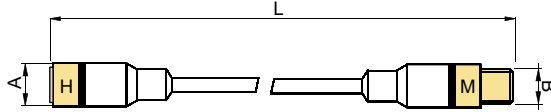
Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MINIBRIDAS - Cable y conector

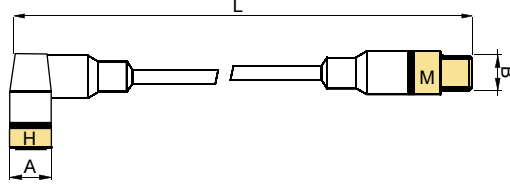
Garra de robot ultraligera

CS-...

CS-001/L CS-005/L



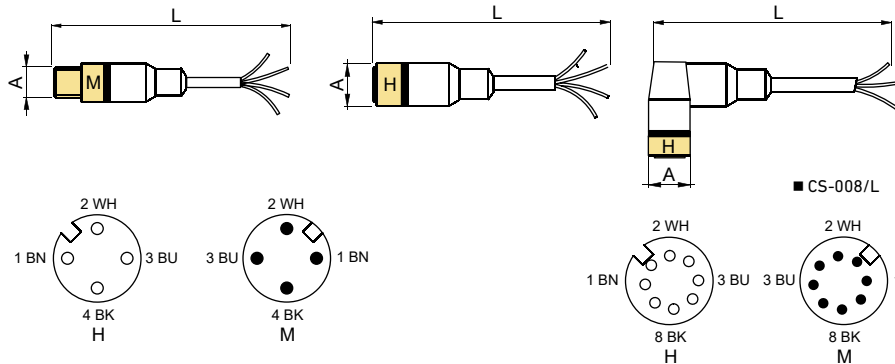
CS-004/L



CS-002/L

CS-003/L CS-006/L

CS-007/L CS-008/L



Ejemplo de aplicación



TIPO	L	A	B	
CS-001/...	600	1000	2000	M12X1 M12X1
CS-002/...			2000	M12X1
CS-003/...			2000	M12X1
CS-004/...	600	1000	2000	M12X1 M12X1
CS-005/...	600	1000	2000	M8X1 M12X1
CS-006/...		2000		M8X1
CS-007/...		2000		M8X1
CS-008/...		1000		M12X1

OBSERVACIONES

Conectores sin Led , 4 polos, con un grado de protección IP67 y con cables preparados para ambientes agresivos (PUR)

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica. Verifique el último nivel de información en www.misati.com



Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com

MISATI  2-26

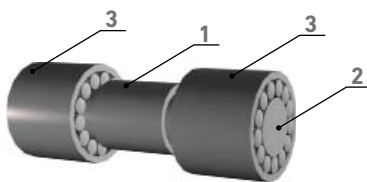
MINIBRIDAS - Recambio mecánico

Garra de robot ultraligera

KM...

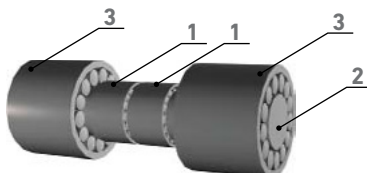
KM-...

- 1- Casquillo interno
- 2 - Bulón
- 3 - Rodamientos (x2)



KMC-...

- 1- Casquillos internos (x2)
- 2 - Bulón
- 3 - Rodamientos (x2)



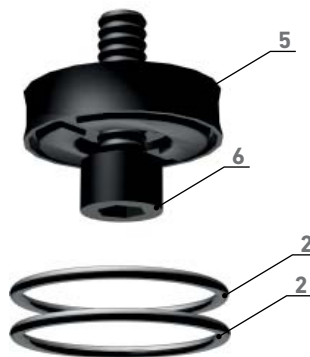
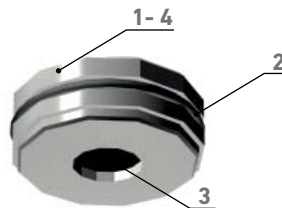
TIPO	MINIBRIDA
KM-20	GL-20-...-S0
KM-32	GL-32-...-S0
KMC-20	GC-20-...-S0
KMC-32	GC-32-...-S0

Garra de robot ultraligera

MINIBRIDAS - Recambio neumático

KJ-...

- 1- Guía
- 2 - Junta tórica (x3)
- 3 - Collarín
- 4 - Rascador
- 5 - Pistón de recambio
- 6 - Tornillo Allen



TIPO
KJ-20
KJ-32

Misati se reserva el derecho a modificar cualquier característica.
Verifique el último nivel de información en www.misati.com